

## 命令模式

### ROLL $\Phi$ | OFF

在命令 HEEL, RA, 和 LIMIT 中, 通过关键词 ROLL 设定横摇角的变化 (或关闭任何的横摇)。

### ROLL IMO [/K: k | /AK: Ak] [/L: length] [/B: beam] [/D: draft] [/Cb: Cb] [/FSM | /TRUEFSM [/HIGHCG]]

通过横准 IMO 和 USCG Severe Wind and Rolling criterion 指定横摇角。

### ROLL [/PRINT]

报告显示当前工况下的横摇角。

### ROLL REPORT

显示并输出横摇角报告。

### ROLL CONstant [C]

直接设定横摇周期恒定不变。

### ROLL PERiod [T] [/FSM | /TRUEFSM]

通过给定观察得到的横摇周期间接设定其值恒定不变。

## 参数说明

### $\Phi$

改变横倾角度 (单位为度)。

### k

小于或等于 1 的正数, 表示因为附体阻尼而导致的横摇折减, 默认值为 1。

### Ak

龙骨面面积。可以代替参数/K。

### length

水线长度。如果不附加参数/L, 会使用当前横摇角时的实际水线长度。也可以使用之前通过命令 LBP (或 LWL) 定义的长度。

### beam

船舶型宽。如果不指定, 使用船舶模型的最大宽度。

### draft

船舶平均吃水。如果不指定, 使用当前水线下的船舳吃水。

### Cb

方形系数, 如果不指定, 可以通过下面方式计算:

$$\text{DispVol}/(\text{length}*\text{beam}*\text{draft})$$

### DispVol

表示排水体积

### C

横摇周期为常量。

### T

横摇周期